

Résumé 12 : Topologie (3)

$(E, \|\cdot\|)$ est un espace vectoriel sur $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

I COMPACTITÉ

§ 1. **Suites d'un compact.**— On prend ici la propriété de Bolzano Weierstrass pour une définition :

Définition I.1

On dit d'une partie K de E qu'elle est **compacte**, ou qu'elle vérifie la **propriété de Bolzano-Weierstrass**, lorsque toute suite d'éléments de K admet une valeur d'adhérence, i.e si $(u_n) \in K^{\mathbb{N}}$, alors il existe $\ell \in K$ et $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement croissante telle que $u_{\varphi(n)} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \ell$.

Ainsi, $[a, b]$ est un compact, ainsi que toute partie finie de E . $[a, b[$ et $B(0_E, 1)$ ne le sont pas.

Proposition I.2

- (i) Si K est compacte, K est fermée et bornée.
- (ii) Si K est compacte, une partie F de K est compacte $\iff F$ est fermée.

Nous utiliserons très souvent, notamment pour prouver que la convergence absolue d'une série entraîne sa convergence :

Proposition I.3

Soit K un compact et (u_n) une suite dont l'image est dans K . On a équivalence entre :

- (i) (u_n) converge.
- (ii) (u_n) admet exactement une valeur d'adhérence.
- (iii) (u_n) admet au plus une valeur d'adhérence.

§ 2. **Continuité et compacité.**— Ce qui va nous fournir de nombreux exemples de compacts.

Proposition I.4

Soit f une fonction continue définie sur une partie compacte A d'un espace vectoriel normé. Alors,

- (i) f est uniformément continue.

- (ii) $f(K)$ est compact.
- (iii) f est bornée et si elle est à valeurs réelles, elle atteint ses bornes.

II CONNEXITÉ PAR ARCS**Définition II.1 (Chemin continu joignant deux points)**

Soit Ω une partie non vide de E . Soient deux points $a, b \in \Omega$. On appelle **chemin continu de a à b dans Ω** toute application continue $f : [0, 1] \rightarrow \Omega$ telle que $f(0) = a$ et $f(1) = b$.

On appelle **composantes connexes** de Ω les classes d'équivalence de cette relation d'équivalence.

Ω est dite **connexe par arcs** lorsqu'elle ne contient qu'une seule composante connexe.

Le programme dit : "dans les cas simples, une figure convaincante vaut preuve de connexité par arcs".

**EXEMPLES :**

- ▶ Les parties connexes par arcs de \mathbb{R} sont les intervalles.
- ▶ Les parties convexes et les parties étoilées sont connexes par arcs.
- ▶ \mathbb{R}^* n'est pas connexe par arcs, mais \mathbb{C}^* l'est.

Généralisons le théorème des valeurs intermédiaires :

Théorème II.2

Si une partie Ω d'un espace vectoriel normé E est connexe par arcs, et si $f : \Omega \rightarrow F$ est continue, alors $f(\Omega)$ est connexe par arcs.

III CAS DE LA DIMENSION FINIE**Théorème III.1**

Si E est un \mathbb{K} espace vectoriel de dimension finie, toutes les normes sur E sont équivalentes.

En dimension finie, il n'y a donc qu'une seule Topologie d'espace vectoriel normé. Il sera dorénavant inutile de préciser pour quelle norme une partie de E est ouverte, ou compacte, ou bornée, ..., puisque si elle l'est pour au moins une norme, elle l'est pour toutes les autres.

- ▶ L'application
$$\left. \begin{array}{l} GL_n(\mathbb{K}) \longrightarrow GL_n(\mathbb{K}) \\ A \longmapsto A^{-1} \end{array} \right\} \text{ est continue sur l'ouvert } GL_n(\mathbb{K}).$$

- ▶ La convergence d'une suite dans \mathbb{R}^n est équivalente à celle de chacune de ses coordonnées. Idem pour une suite de matrices.
- ▶ Un sous-espace vectoriel de dimension finie d'un espace vectoriel normé quelconque est fermé.

▶ Théorème III.2

Soit E un espace vectoriel normé de dimension finie. Alors,

- (i) Une partie K de E est compacte \iff elle est fermée et bornée.
- (ii) De toute suite bornée dans E , on peut extraire une suite convergente.
- (iii) Une suite d'éléments de E converge \iff elle est bornée et admet exactement une valeur d'adhérence.
- (iv) Soit F un \mathbb{K} -espace vectoriel. Toute $f \in \mathcal{L}(E, F)$ est continue.

- ▶ Soit $E = E_1 \times \dots \times E_p$ un produit d'espaces vectoriels de dimension finie et F un \mathbb{K} -espace vectoriel. Toute application p -linéaire de E dans F est continue. Ainsi, par exemple, les produits scalaires, le produit vectoriel, la multiplication dans l'espace des matrices, la multiplication par un scalaire, les applications $A \mapsto A^k$ pour $k \in \mathbb{N}$.

IV RETOUR SUR LES SÉRIES

§ 1. *Convergence absolue.*— Enfin la preuve :

Théorème IV.1 (CVA \implies CV)

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel normé de dimension finie. Soit $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite d'éléments de E . Fixons-nous une norme $\|\cdot\|$ sur E . Alors si la série $\sum_{n \geq 0} \|u_n\|$ converge, il en est de même de la série $\sum u_n$.

§ 2. *Exponentielle et inverse.*— Une norme $\|\cdot\|$ sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est dite sous-multiplicative lorsque pour toutes matrices A, B on a $\|A \times B\| \leq \|A\| \times \|B\|$. Il en existe, par exemple, $\|A\| = n \max_{1 \leq i, j \leq n} |a_{i,j}|$.

Théorème IV.2

On se fixe une norme sous-multiplicative sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Soit aussi $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ telle que $\|A\| < 1$,

(i) la série $\sum_{p \geq 0} A^p$ converge.

(ii) $I_n - A$ est inversible, et si on note $B = \sum_{p=0}^{+\infty} A^p$, $B = (I_n - A)^{-1}$.

Définition IV.3

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. La série $\sum A^p/p!$ converge.

On appelle exponentielle de A la matrice $\exp A = \sum_{p=0}^{+\infty} \frac{A^p}{p!}$.

Propriétés IV.4

- (i) Si A et B commutent, alors $\exp(A + B) = \exp(A) \times \exp(B)$.
- (ii) Pour toute matrice A , la matrice $\exp A$ est inversible et $\exp(-A) = (\exp A)^{-1}$.

V LES FIGURES IMPOSÉES



EXERCICES :

CCP 40

Soit A une algèbre de dimension finie admettant e pour élément unité et munie d'une norme notée $\|\cdot\|$.

On suppose que $\forall (u, v) \in A^2, \|u \cdot v\| \leq \|u\| \cdot \|v\|$.

1. Soit u un élément de A tel que $\|u\| < 1$.

(a) Démontrer que la série $\sum u^n$ est convergente.

(b) Démontrer que $(e - u)$ est inversible et que $(e - u)^{-1} = \sum_{n=0}^{+\infty} u^n$.

2. Démontrer que, pour tout u de A , la série $\sum \frac{u^n}{n!}$ converge.



EXERCICES :

CCP 38 On note $\mathbb{R}[X]$ l'espace vectoriel des polynômes à coefficients réels.

$\forall P \in E$, on pose $N_1(P) = \sum_{i=0}^n |a_i|$ et $N_\infty(P) = \max_{0 \leq i \leq n} |a_i|$ où $P = \sum_{i=0}^n a_i X^i$ avec

$n \geq \deg P$.

1. (a) Démontrer que N_1 et N_∞ sont des normes sur $\mathbb{R}[X]$.
 (b) Démontrer que tout ouvert pour la norme N_∞ est un ouvert pour la norme N_1 .
 (c) Démontrer que les normes N_1 et N_∞ ne sont pas équivalentes.
2. On note $\mathbb{R}_k[X]$ le sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}[X]$ constitué par les polynômes de degré inférieur ou égal à k . On note N'_1 la restriction de N_1 à $\mathbb{R}_k[X]$ et N'_∞ la restriction de N_∞ à $\mathbb{R}_k[X]$.
 Les normes N'_1 et N'_∞ sont-elles équivalentes ?



EXERCICES :

$GL_n(\mathbb{R})$ est un ouvert dense non borné, non fermé, non connexe par arcs de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.